

Ett svenskt industriellt forskningscentrum
för undervattensrobotar
Co-Pi Peter Sigray
KTH

SMaRC

SWEDISH
MARITIME
ROBOTICS
CENTRE



Vad är SMaRC?

- Ett svenskt center inom undervattensrobotik
- Fokus på industriell nytta
- Triple-Helix modell
- Den i särklass största satsningen på undervattensrobotar i Sverige
- 2017-2024, budget på 200Msek, 15 forskningsprojekt med 30 personer verksamma



GÖTEBORGS
UNIVERSITET



SWEDISH FOUNDATION for
STRATEGIC RESEARCH

Vilka kompetenser ingår i SMaRC?

- KTH – Farkost och Flyg
- KTH – Robotik, perception och inlärning
- KTH – Tillämpad elektrokemi
- KTH – Industriell ekologi
- Göteborgs universitet, Oceanografi i Antarktis
- Stockholms universitet, Marin Glaciologi
- Totalförsvarets forskningsinstitut - FOI
- Försvarets materielverk - FMV
- Saab Kockums
- Saab Dynamics
- Marin Mätteknik AB (MMT)



Bakomliggande drivkrafter

Förändringar i klimatet ger följder på våra livsvillkor i Norden

Ökad uthålligt nyttjande av haven

Haven är utforskade till stor utsträckning

Nationellt säkerhetsintresse

nature communications

Article | [Open Access](#) | Published: 29 January 2020

Ocean circulation causes the largest freshening event for 120 years in eastern subpolar North Atlantic

N. Penny Holliday, Manfred Bersch, Barbara Berx, Léon Chafik, Stuart Cunningham, Cristian Florindo-López, Hjalmar Hátún, William Johns, Simon A. Josey, Karin Margretha H. Larsen, Sandrine Mulet, Marilena Oltmanns, Gilles Reverdin, Tom Rossby, Virginie Thierry, Hedinn Valdimarsson & Igor Yashayaev

Nature Communications **11**, Article number: 585 (2020) | [Cite this article](#)

4788 Accesses | 69 Altmetric | [Metrics](#)

SCIENTIFIC REPORTS

Article | [Open Access](#) | Published: 31 January 2020

Socioeconomic prospects of a seaweed bioeconomy in Sweden

Linus Hasselström, Jean-Baptiste Thomas, Jonas Nordström, Gunnar Cervin, Göran M. Nylund, Henrik Pavia & Fredrik Gröndahl

Scientific Reports **10**, Article number: 1610 (2020) | [Cite this article](#)

61 Accesses | 1 Altmetric | [Metrics](#)

Abstract

Seaweed cultivation is a large industry worldwide, but production in Europe is small compared to production in Asia countries. In the EU, the motivations for seaweed farming may be seen from two perspectives; one being economic growth through biomass production

Rolling Stone

Send Us a Tip

Menu Music TV Movies Politics Culture Video Charts

HOME | POLITICS | POLITICS FEATURES

Journey to Antarctica: How We'll See Deep Beneath the Ice

An autonomous research vessel called the Hugin will burrow to depths that human scientists cannot

By JEFF GOODALE



Ubåtskränkningar i Sverige

Ubåtskränkningar i Sverige avser främst de under kalla kriget, några till även efteråt, inträffade incidenter då främmande militära ubåtar påträffats eller misstänkts vistas i Sveriges territorialvatten. Efter omprövningar som har gjorts i offentliga utredningar och av Försvarsmakten sedan 2001 klassificeras majoriteten av de inrapporterade incidenterna som felaktiga observationer eller ej sannolika ubåtskränkningar. Bland de incidenter som har rapporterats sedan 1980-talet som fortfarande klassificeras som sannolika eller konstaterade kränkningar har nationalitet enligt officiella dokument inte kunnat identifieras, med undantag för två kränkningar som har bekräftats av ursprungsländerna: U 137 av Sovjetunionen år 1981 och U 13 av Västyskland år 1990. En rad inofficiella uppgifter pekar på att ursprunget i övrigt kan ha varit olika Nato-länder.^{[1][2]} en slutsats som dock är omstrukturerad.^[3]

Innehåll

- 1 Inledning
- 2 Rapporterade och misstänkta incidenter
 - 2.1 Under kalla kriget
 - 2.2 Efter kalla kriget
- 3 Offentliga utredningar
 - 3.1 "Att möta ubåtsföret" Ubåtskyddskommissionen 1983, SOU 1983:13
 - 3.2 "Ubåtsföret 1981-1994" Ubåtskyddskommissionen 1995, SOU 1995:135
 - 3.3 "Perspektiv på ubåtsföret" SOU 2001:85-6
- 4 Kritik av ubåtsutredningarna
- 5 Referenser
- 5.1 Noter
- 5.2 Tryckta källor
- 6 Vidare läsning

Inledning



SMaRC - tre nyttoområden



Havsmiljön



Havsproduktion



Skydd av svenska
vatten

Nyttoområdena kräver att nya förmågor tillförs

Autonomi

Kommunikation

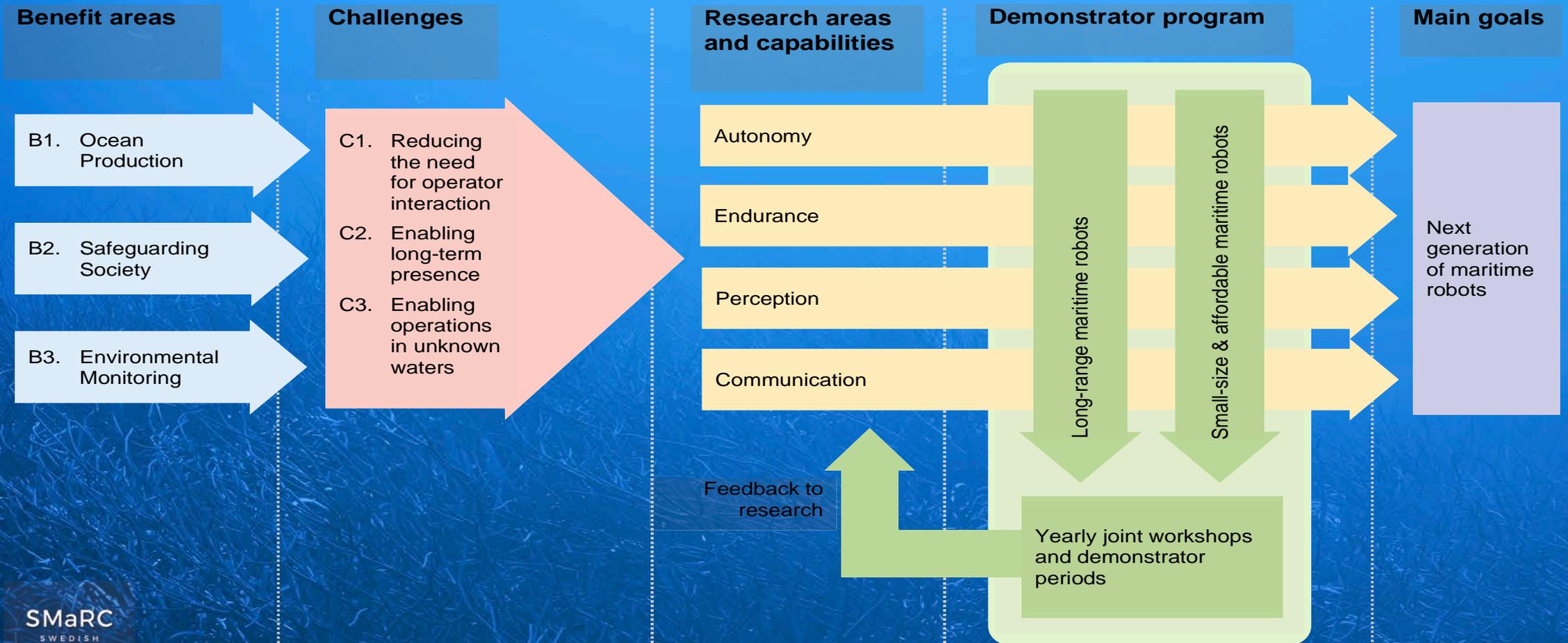
Svärmar

Uthållighet

Perception



SMaRC effektlogik – från nyttoområden till slutmål



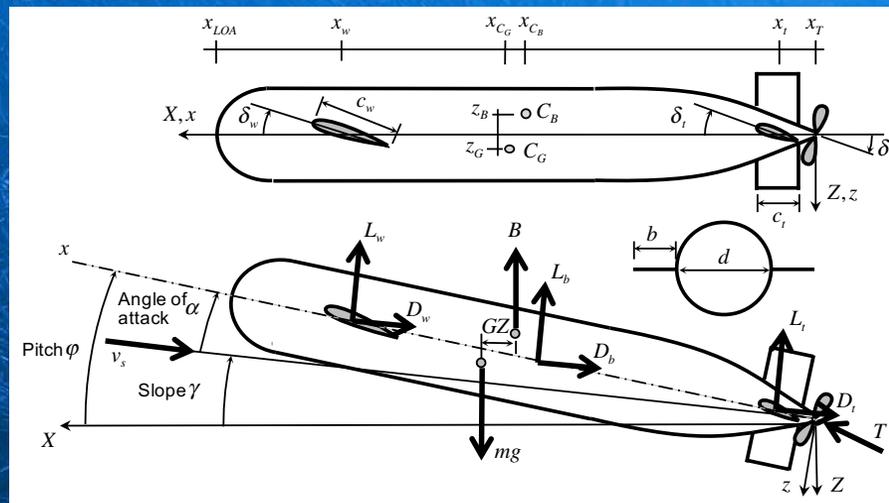
– Att orka hela vägen – Glida eller propeller; batterier eller bränsleceller

Vilken strategi är optimal?

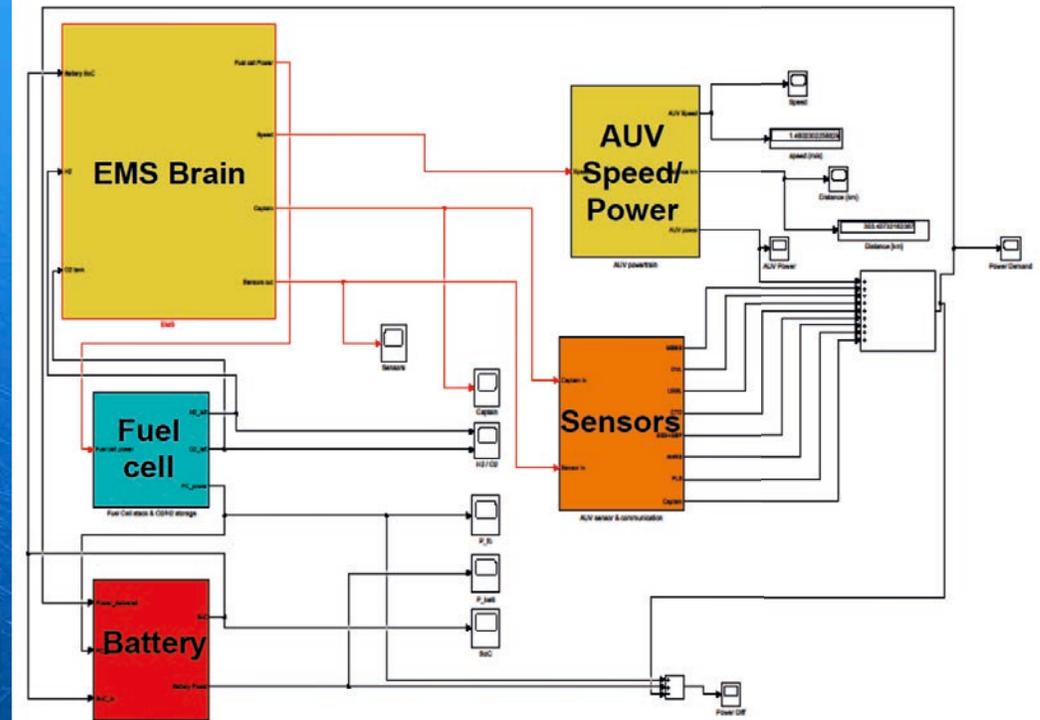
Hur beror driftiden på uppdragets
utformning

Är bränsleceller något att ha?

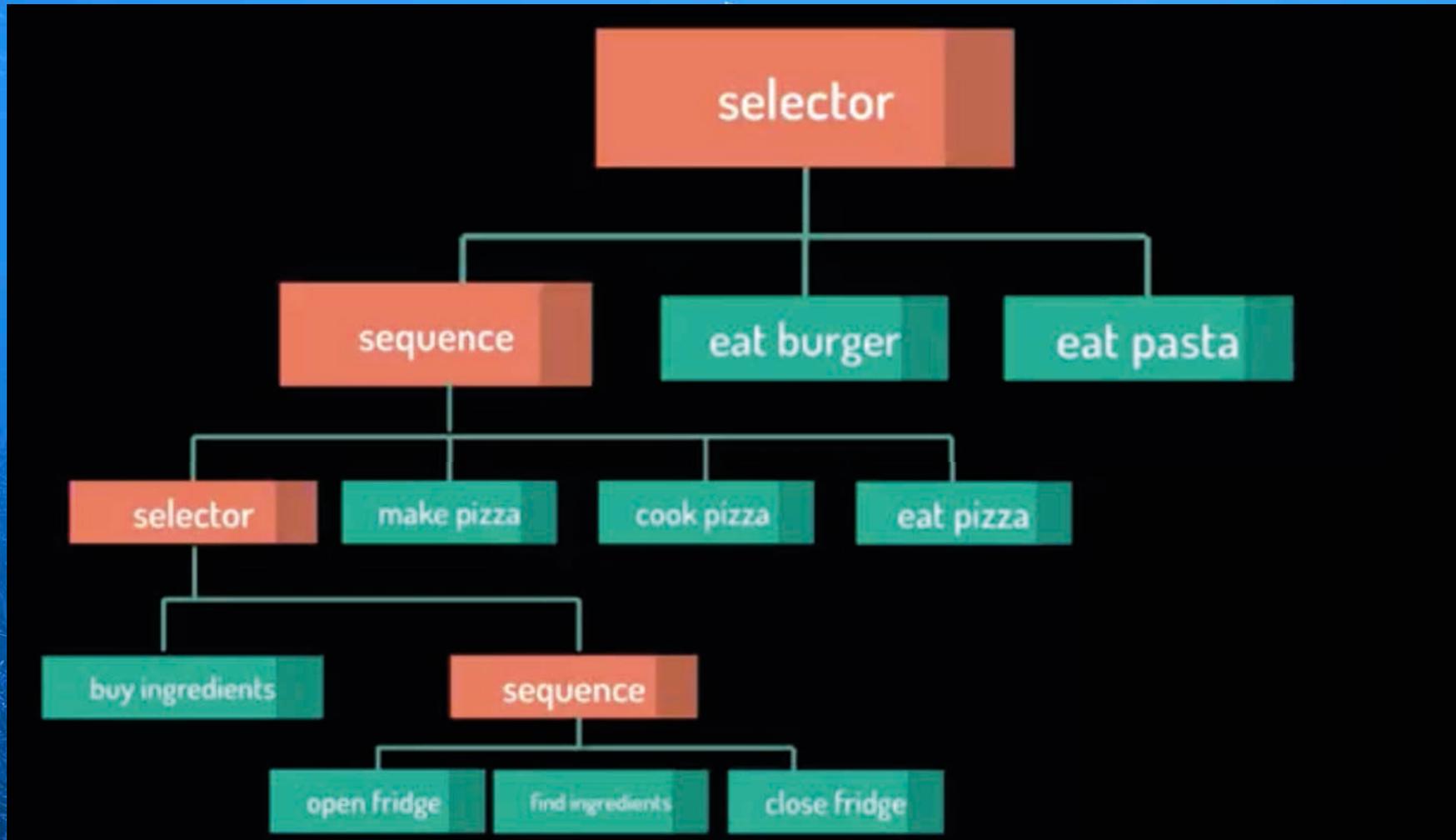
Besök postern och diskutera



Methodology/Technique



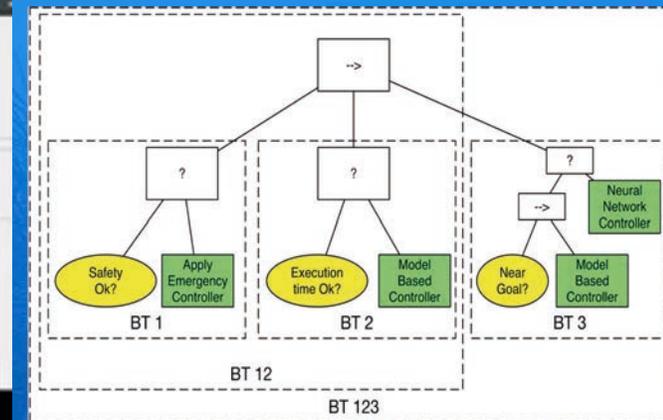
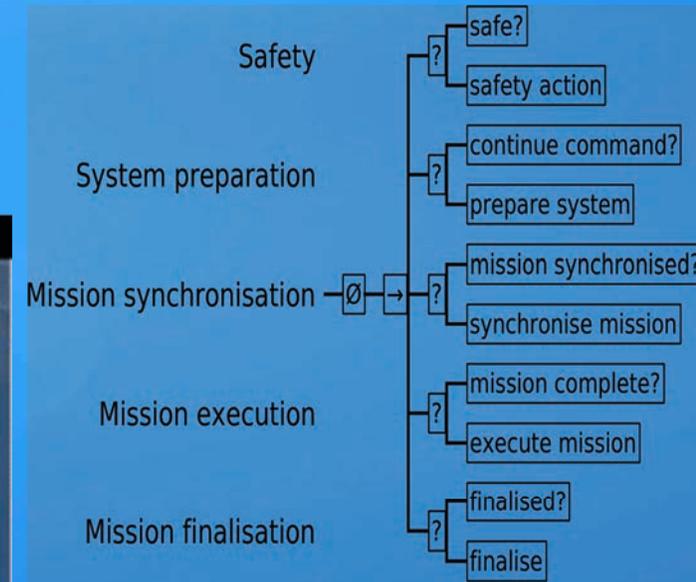
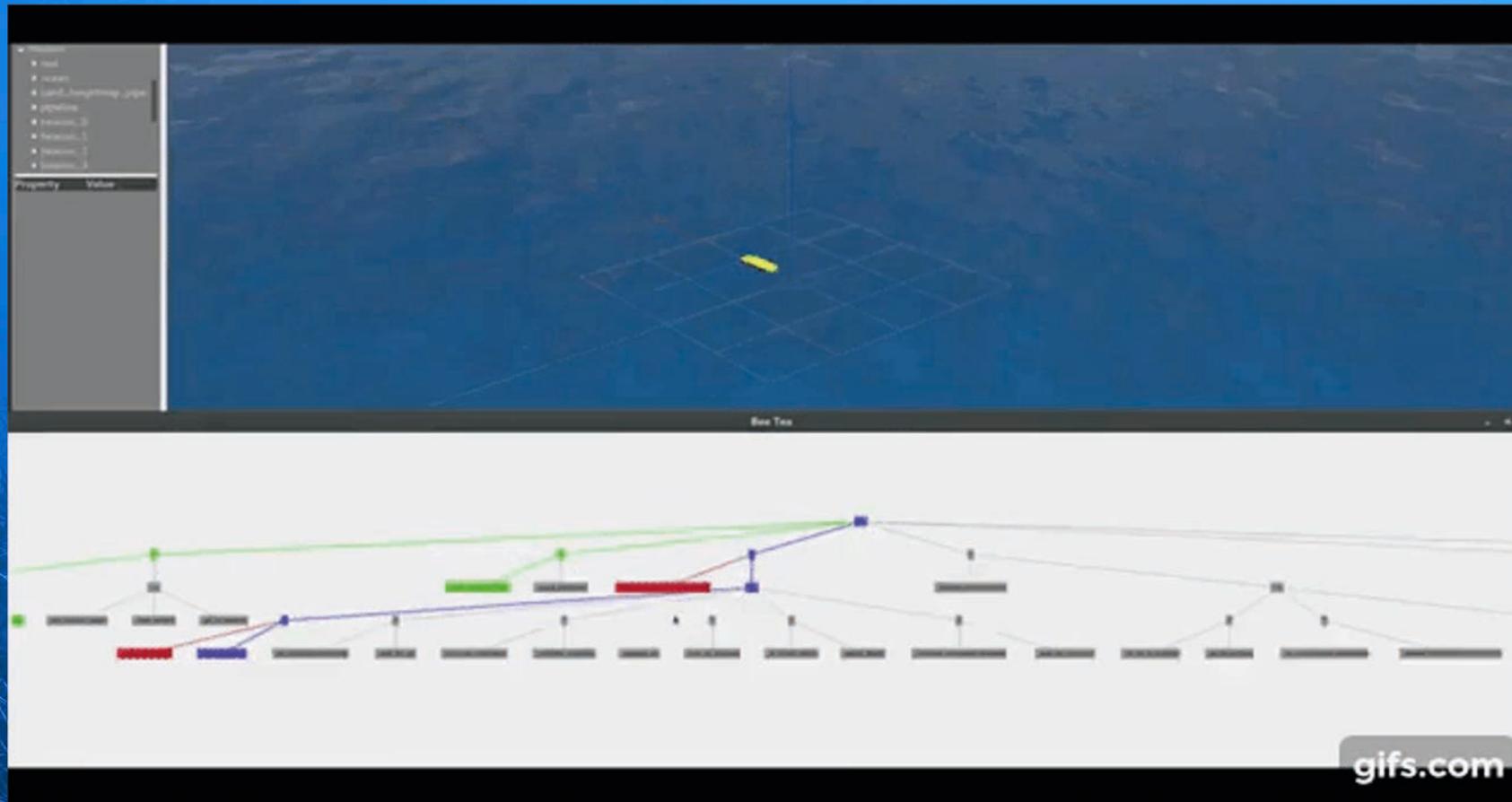
– Att ta rätt beslut – beslutsträd



Behavior trees (beslutsträd, introducerad i spelet HALO)

Autonomi

Förbättrad robotkontroll med beslutsträd

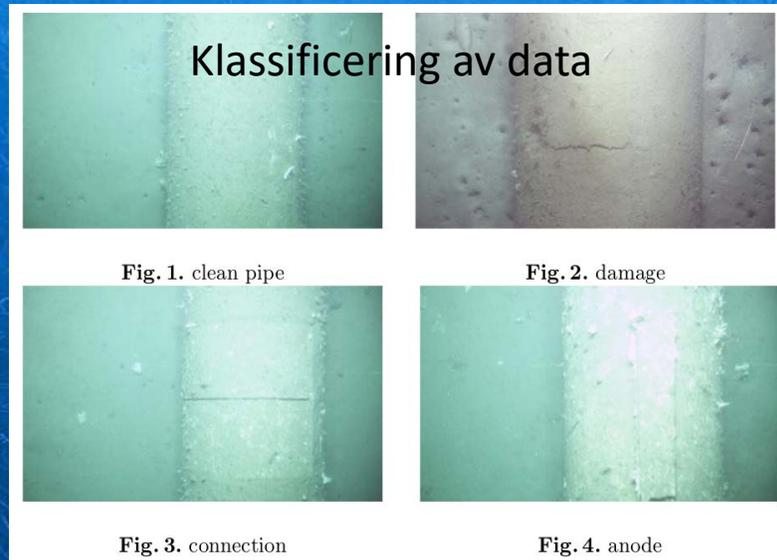
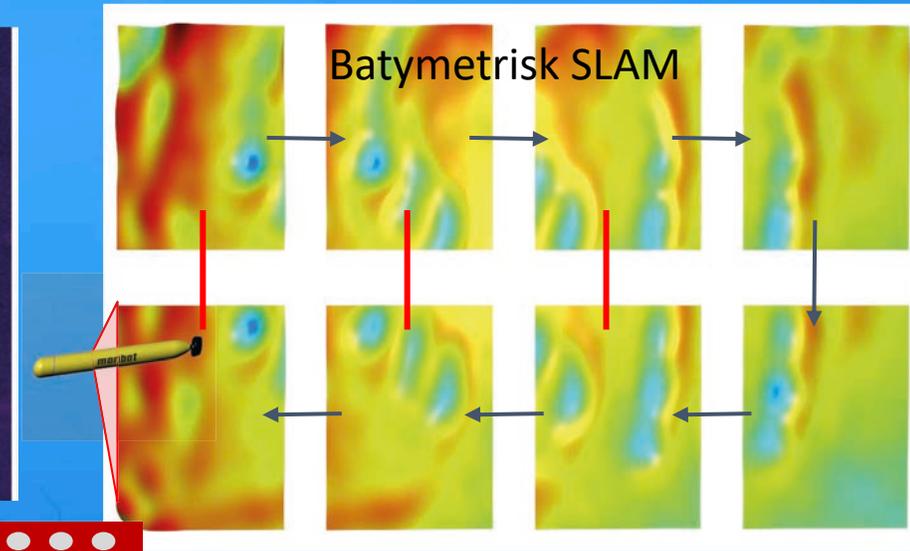
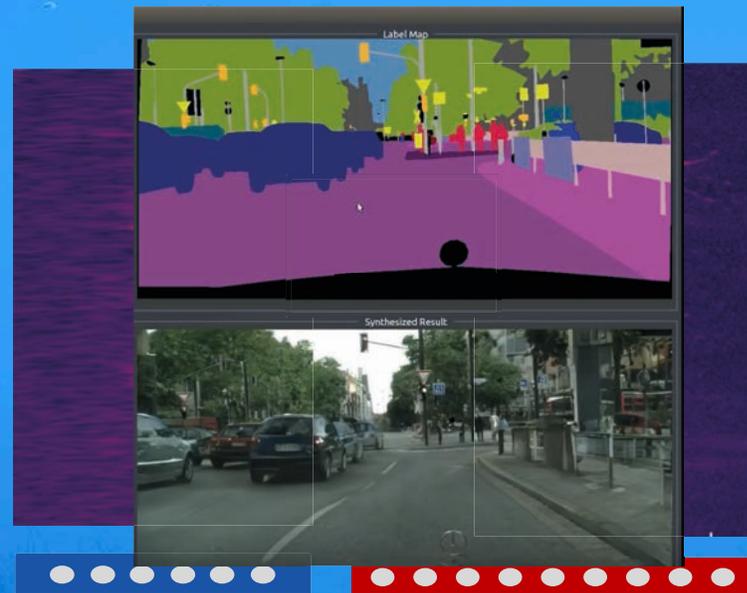


– Att skapa en omvärldsbild –

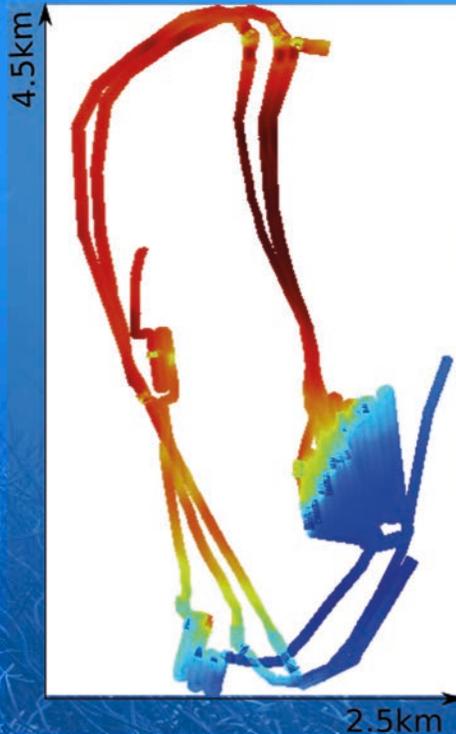
Förmåga att

- Lokalisera och klassificera objekt i en dynamisk omvärld
- I realtid detektera avvikelser från normaltillstånd
- Detektera och klassificera kemiska ämnen på molekylnivå i vattenmassan

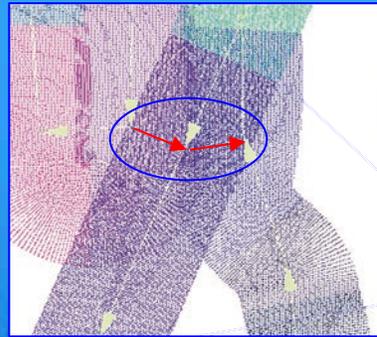
Vill ni vet mer?
Besök vår poster



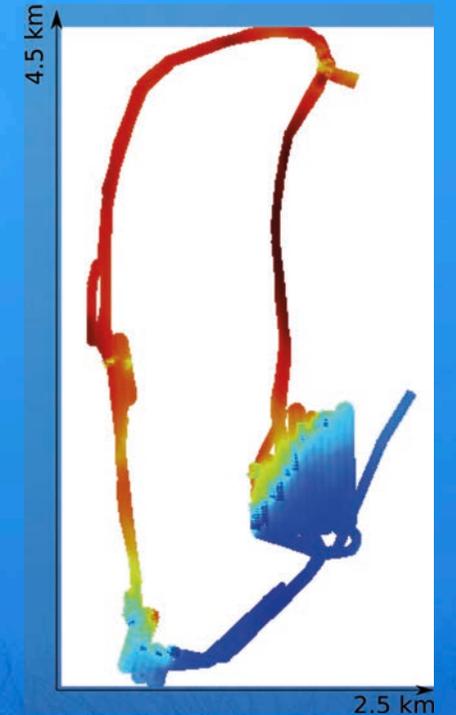
– Att hitta hem – SLAM på uppmätta data från Svenska vatten



Uppmätta
positionsdata och
multibeam data



Automatisk
detektion av
överslapp



Korrigerade data

Hokus Pokus? Besök Postern!

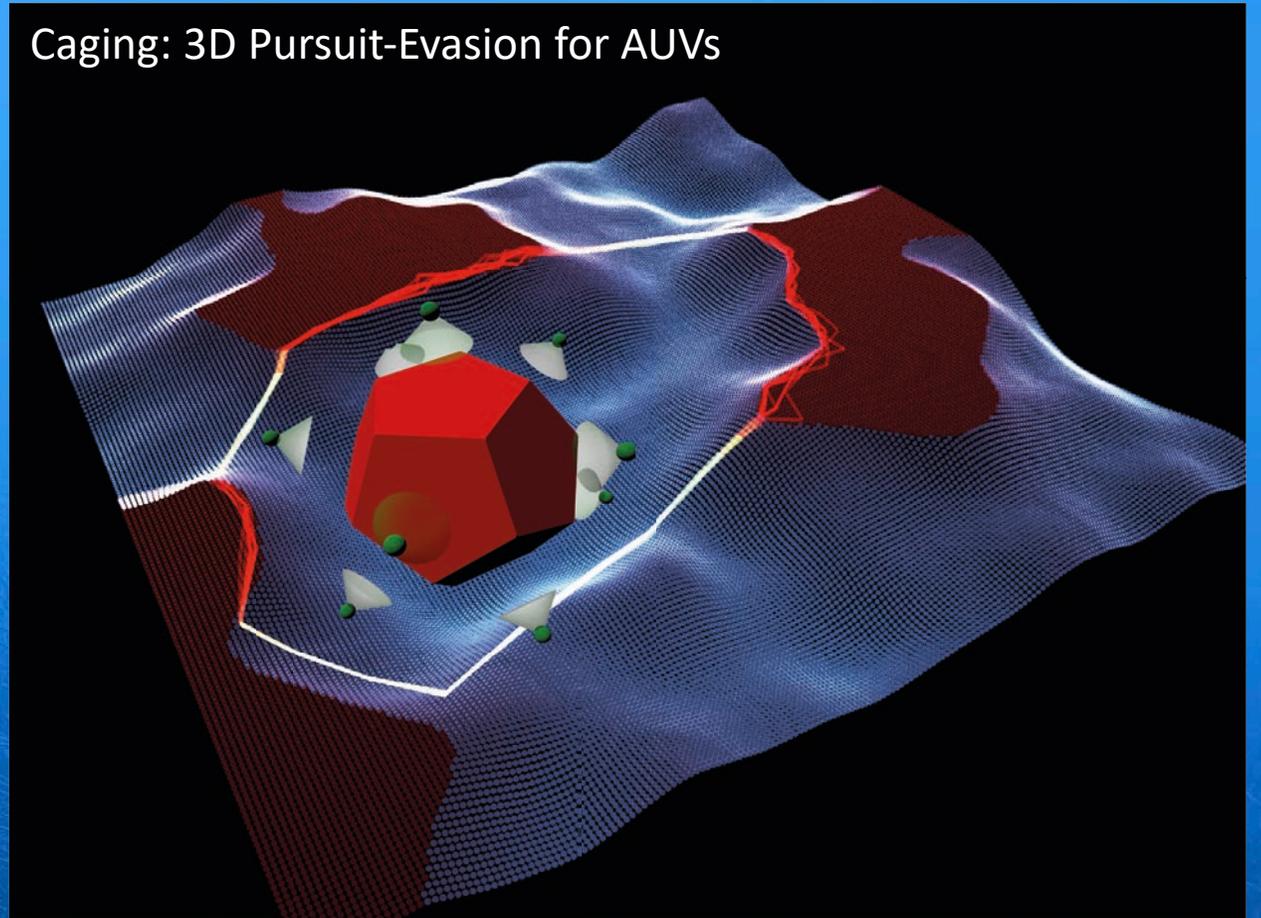
– Att uppträda ihop – Svärmar och kollektivt uppträdande

Samverkande robotar

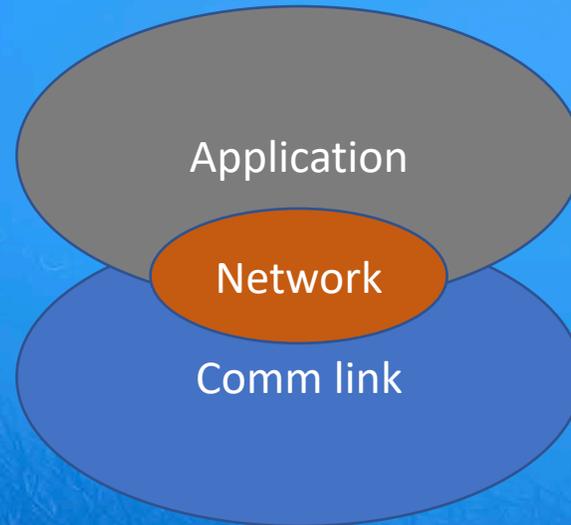
- Större yttäckning
- Kollektivt uppträdande
- Formering av en större enhet



Caging: 3D Pursuit-Evasion for AUVs

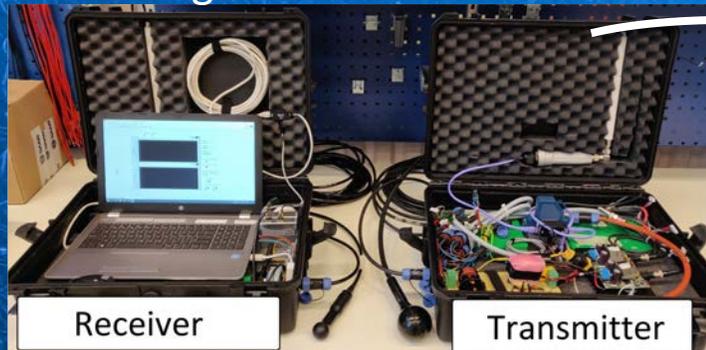


– Att göra sig hörd – Undervattenskommunikation 5G med Edge



Vad är Hans och Greta frön?
Besök postern

Utrustning



Tester



Lobforming Com



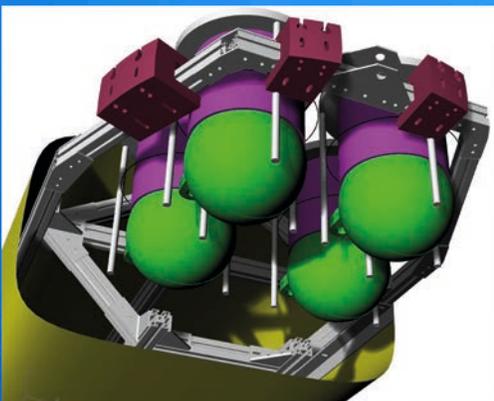
Noder med direktiv sändning



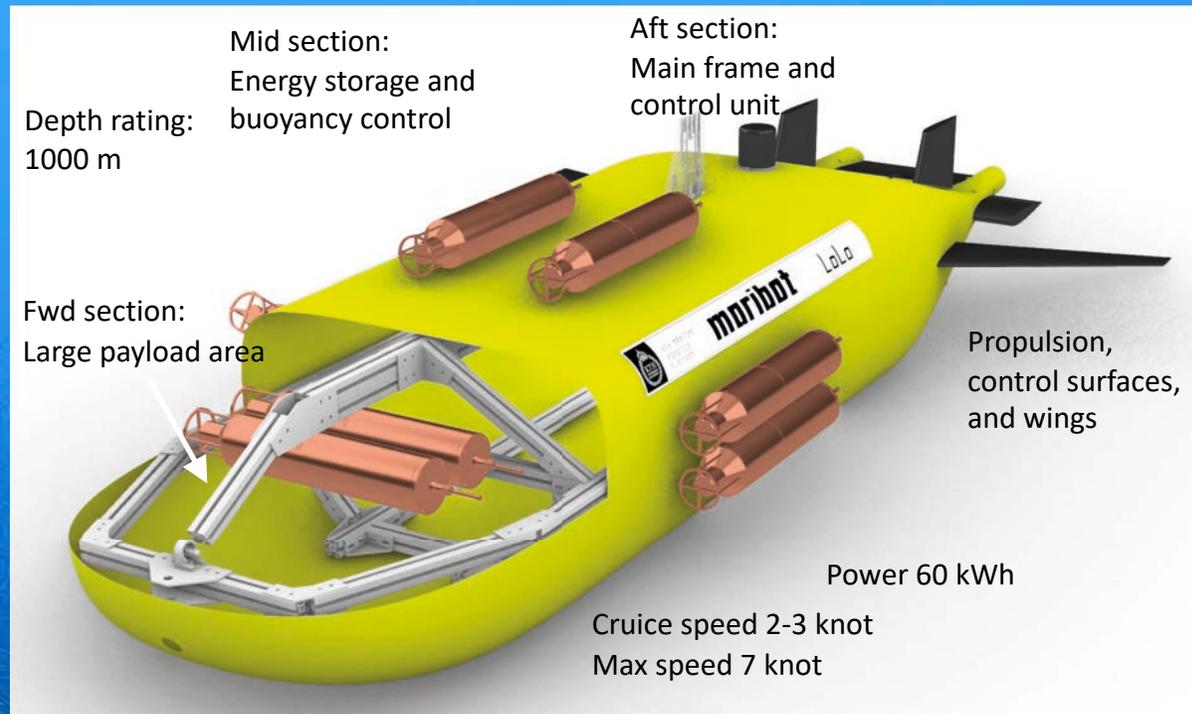
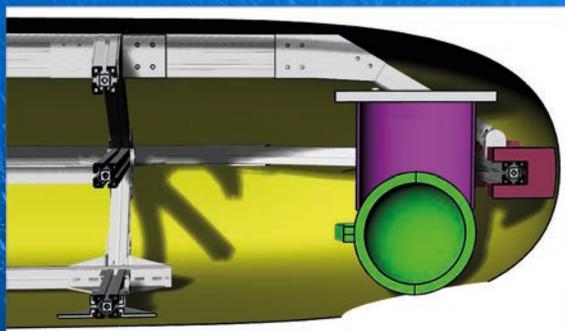
Teknologidemonstrator LoLo

Long Range Long Endurance Maritime Robots (LoLo)

Nodfällare för



Nodfällare sida



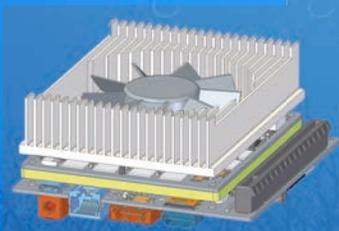
Teknologidemonstrator SAM

Small and Affordable Maritime Robots (SAM)

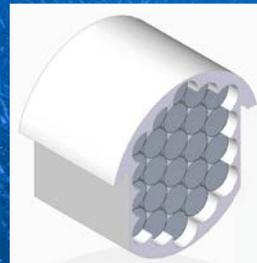
Kontraroterande propellrar



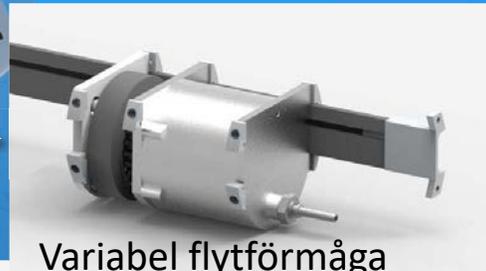
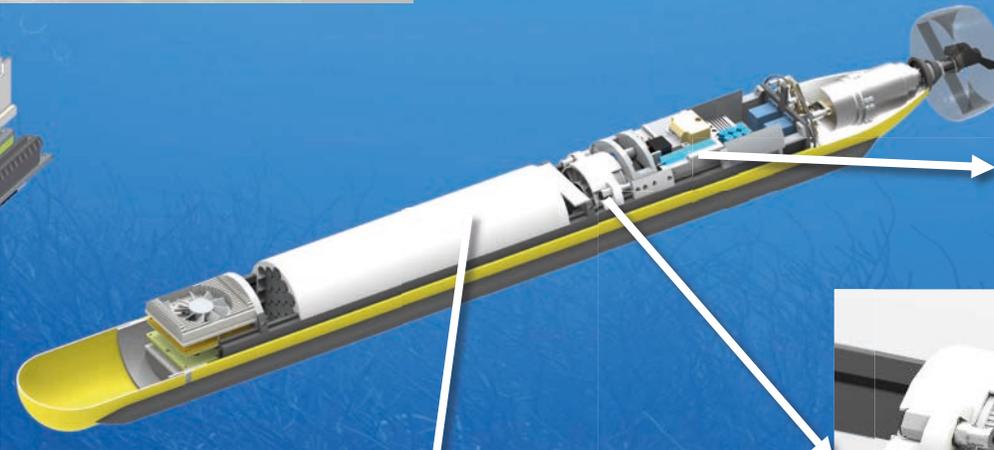
Vektoriserad framdrivning



Jetson Xavier



Batt pack



Variabel flytförmåga



TCG-trim



LCG-trim

Teknologidemonstrator Ran

Kommersiell tillgänglig AUV

Dimensioner:

- Längd: 6,5m
- Diameter: 875 mm
- Vikt: 1600 - 1800 kg

Djup:

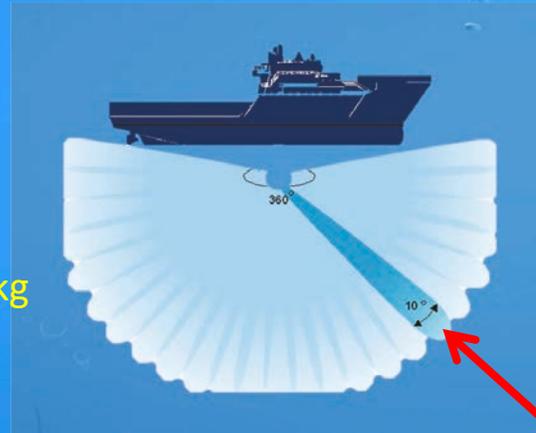
- Max djup: 3000 m

Energikälla:

- 4x (max 6) uppladdningsbara och bytbara Lithium Polymer batterier

Uthållighet:

- 4 batterier
- 26 timmar i 4 knop
- 41 timmar i 3 knop

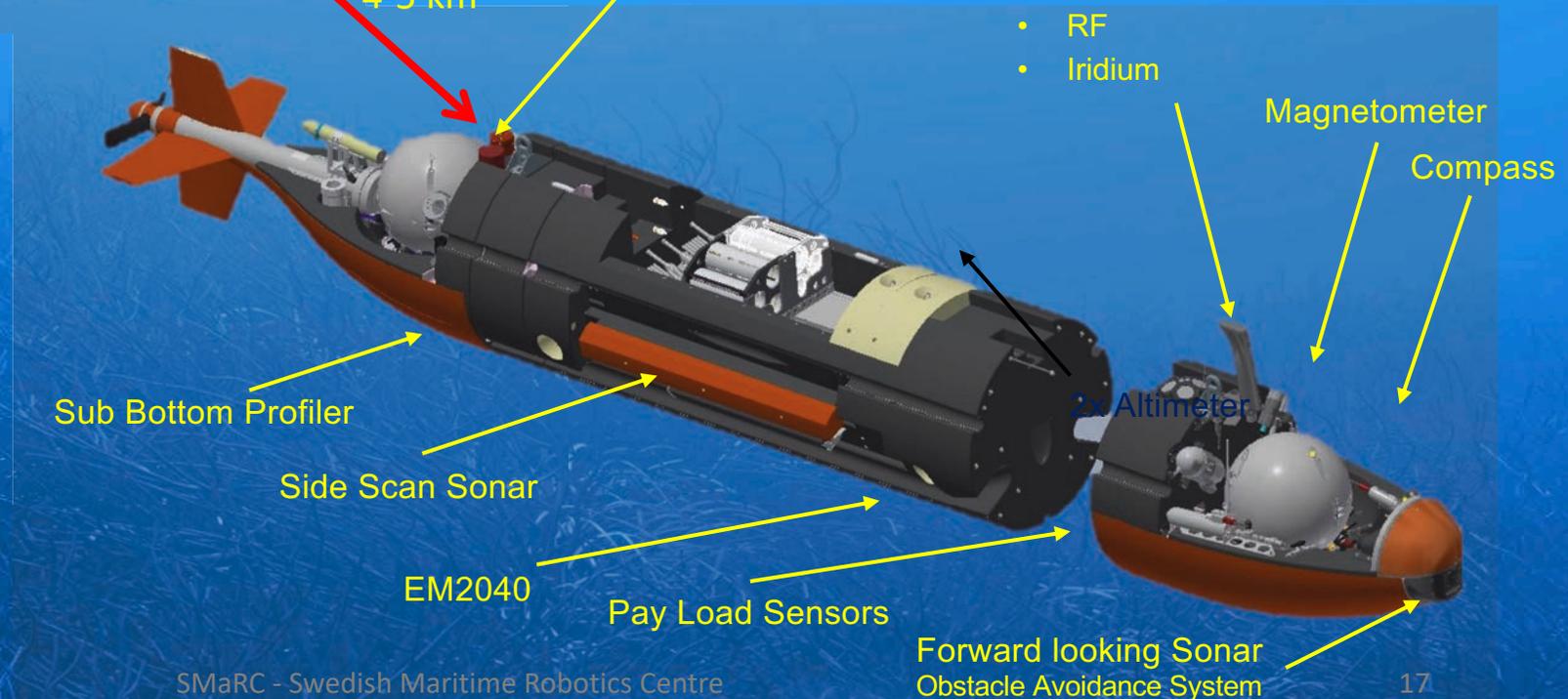


Underwater Communications:

- HiPAP USBL
- Command Link
- Data Link

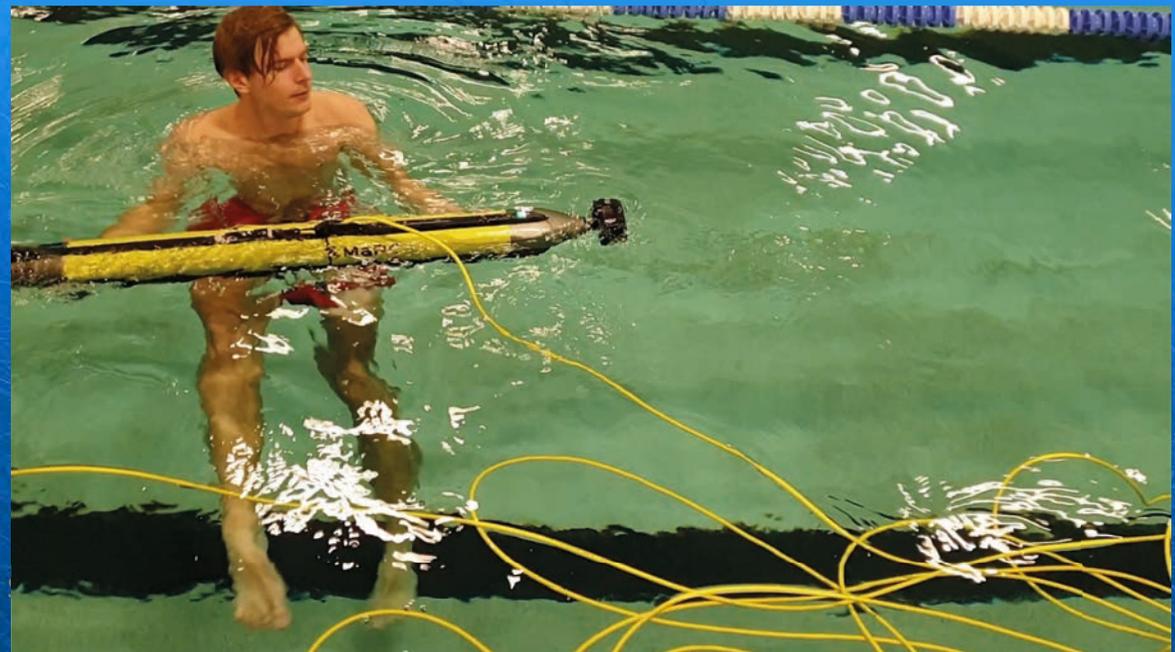
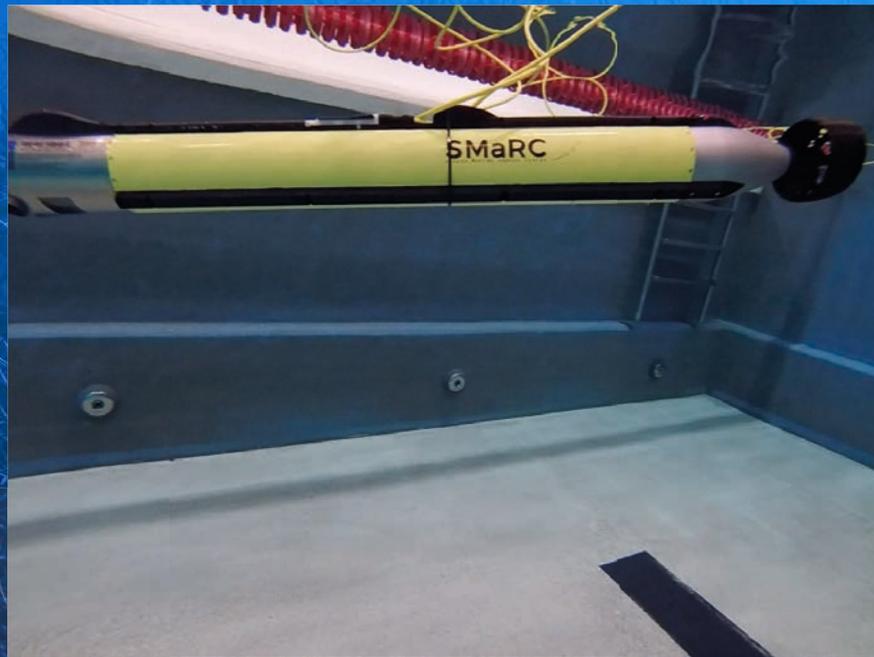
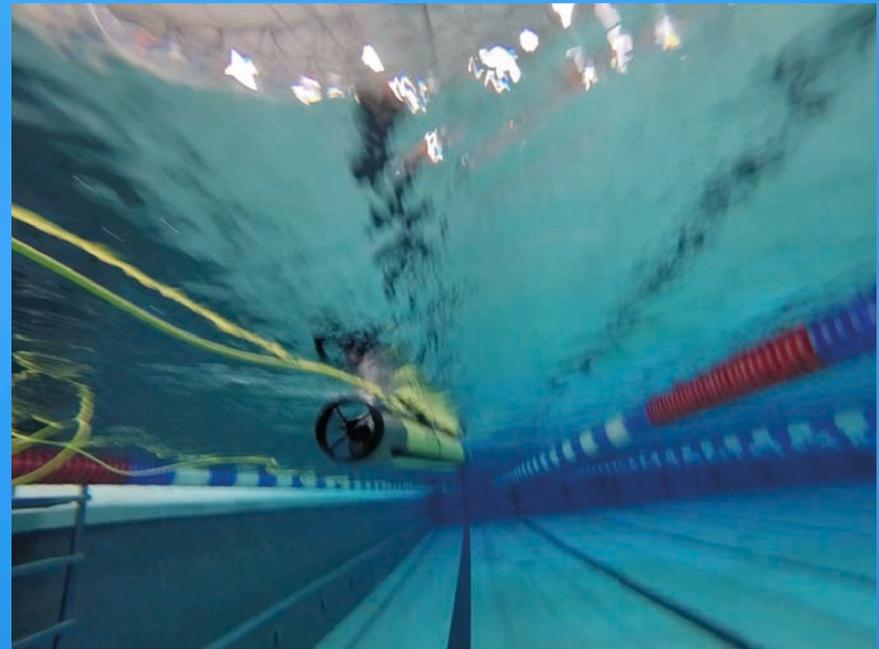
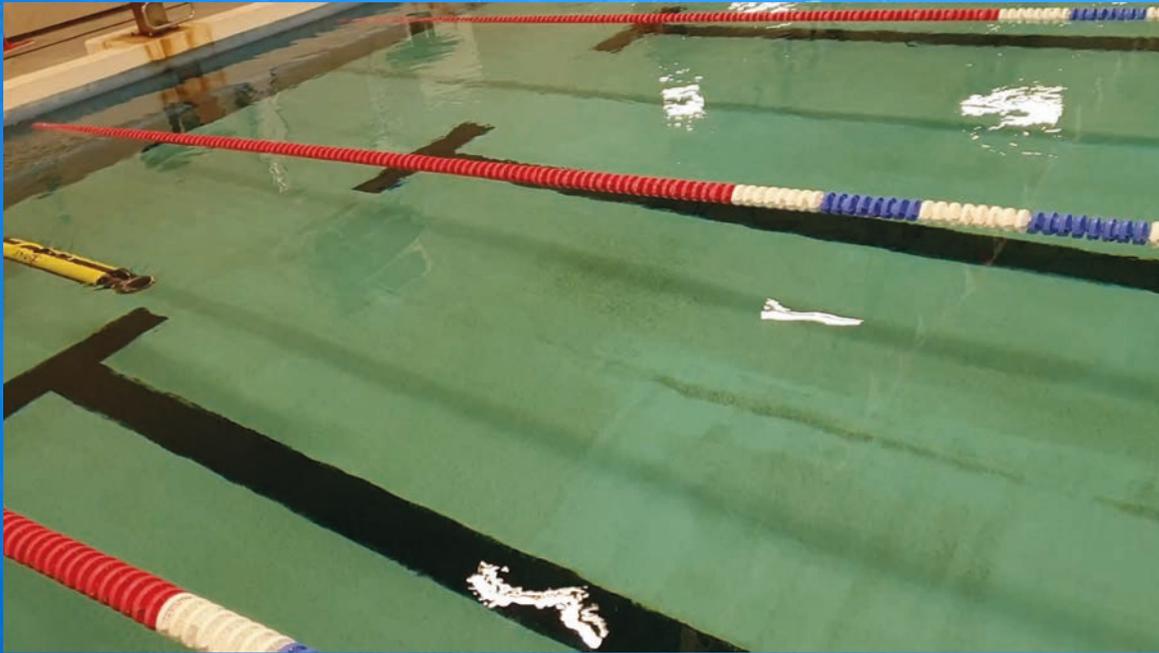
Surface Communications:

- GPS
- WiFi
- RF
- Iridium



LoLo fältförsök 2019

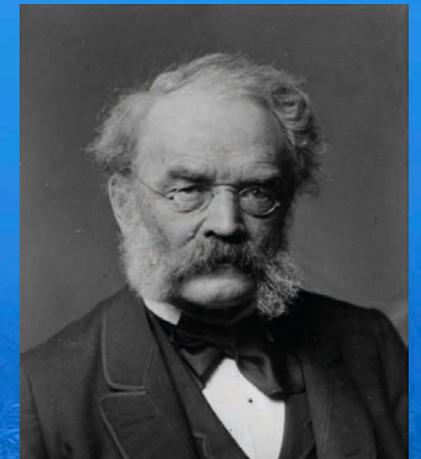




Några av de stora frågorna

- Vad kan AI tillföra?
- Hur autonoma kan farkoster bli?
- Kan navigationen förbättras?
- Tillför bränsleceller något?
- Hur långt kan vi kommunicera?

Ta chansen och fråga experterna
Berätta gärna vad era behov är
Hur kan SMaRC vara er till nytta?



Messen ist Wissen
Werner von Siemens

The logo for SMaRC (Swedish Maritime Robotics Centre) is located in the top left corner. It features the acronym 'SMaRC' in a large, bold, white sans-serif font. Below it, the full name 'SWEDISH MARITIME ROBOTICS CENTRE' is written in a smaller, all-caps, white sans-serif font, arranged in four lines. To the right of the text is a graphic element consisting of a thin white arc and three small yellow circles of varying sizes, suggesting a path or a cluster of data points.

SMaRC

SWEDISH
MARITIME
ROBOTICS
CENTRE

Tack för visat intresse!

Efter minglet kommer vi att demonstrera simulatoren och den håller HALO kvaliteté